

. . . , . . . , . . .

- :

()

()

() (1)

(2) () () ;-

(1) () ()-

(2) () ()

()

()

;

;

;

;

;

;

;

1. / . . . , . . . , . . . , . . . - -

: - , 2004. - 544 .

2. () / . . . , . . . - -

, . . . , . . . - : , 1985. - 360 .

3. / - : -

, 2002. - 320 .

4. Verdiera M. Nonlinear control robot: A phenomenological approach to linearization by static feedback / M. Verdiera, M. Rouffa, J. G. Fontainea // Robotica. - 1989. - Vol. 7. - Issue 04. - P. 315 - 321.

5. / . . . , . . . , . . . , . . . , . . . - : . . . , 2005. - 248 .

6. /

. . . , . . . - : . . . , 1986. - 220 .

7.

/ - : . . . , 2006. - 40 .

8. / . . . , . . . , . . . , //

- 2009. - 4. - 3 - 16.

9. /

. . . , . . . - : . . . , 1973. - 192 .

10. -

/ . . . , . . . //

- 2007. - 2. - 37 - 42.

11.

/ . . . , . . . //

- 1980. - 18, 5. - 116 - 124.

12. / . . . //

. - : . . . , 1970. - 395 - 426.

13. / . . . , . . . //

. - : . . . , 1988. - 10 - 16.

14. / . . . , . . . - : . . . ; . . .

BHV, 2004. - 847 .

15. / . . . , . . . , . . . - : . . . , 1988. - 352 .

16. 102987 , 64 13/00. / . . . , . . . , . . . -

;

U201209134 : . 25.07.2012 ; . 27.08.2013, . 16.

17. / . . . , . . . //

. - 1966. - 1. - 36 - 41.

18. // « : - / -
19. ».-2006.- .2.- .88-100. //-2013.- 4.- .59-70. /
20. / // .-2011.- 9.- .108-112. /
21. //-1985.- .102-108. /
22. 104841 , F 02 K 9/42. / , , U201209694: .10.08.2012; .11.03.2014, . 6. -
23. // .-2015.- 1.- .30-41. /
24. // .-2015.- 4.- .103-116. / , -
25. /-1976.-132 . /
26. : : - : - ,2010.-
- 264 .